EESTI NSV TEADUSTE AKADEEMIA TOIMETISED. XIV KÖIDE FÜÜSIKA-MATEMAATIKA- JA TEHNIKATEADUSTE SEERIA. 1965, NR. 2

ИЗВЕСТИЯ АКАДЕМИИ НАУК ЭСТОНСКОЙ ССР. ТОМ XIV СЕРИЯ ФИЗИКО-МАТЕМАТИЧЕСКИХ И ТЕХНИЧЕСКИХ НАУК. 1965, № 2

Р. ЮРГЕНСОН

ОБ ОЦЕНКЕ ПОГРЕШНОСТИ НЕКОТОРЫХ КОНЕЧНО-РАЗНОСТНЫХ МЕТОДОВ ПРИ РЕШЕНИИ ОБЫКНОВЕННЫХ ЛИНЕЙНЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ

Рассматривается применение общих оценок погрешности метода конечных разностей, полученных в статье [³], к конкретным конечноразностным методам — к обыкновенным (пп. 1 и 4), к улучшенным (п. 2) и к многоточечным (п. 3) конечноразностным методам. Особое внимание уделяется нахождению дискретной функции Грина, входящей в оценки погрешности.

1. Обыкновенный метод конечных разностей

Обыкновенным разностным методом при решении краевой задачи *

$$x^{(n)} + \sum_{k=0}^{n-1} p_k(s) \ x^{(k)} = f(s), \tag{1}$$

$$U_j(x) = \sum_{k=0}^{n-1} [a_{jk} x^{(k)}(a) + b_{jk} x^{(k)}(b)] = c_j \quad (j = 1, 2, ..., n),$$
(2)

где функции $p_k(s)$, f(s) являются непрерывными на отрезке $a \leqslant s \leqslant b$, обычно называют (см., напр., [1, 2]) такой разностный метод, при котором производные k-го порядка из дифференциального уравнения (1) в точках s_i аппроксимируются с помощью центральных разностей k-го порядка, т. е. используют следующие формулы численного дифференцирования

$$x^{(k)}(s_i) = \frac{\Delta^k x \left({s_i - \frac{k}{2}} \right)}{h^k} - R_i^{(k)}$$

где $R_i^{(k)}$ — остаточный член соответствующей формулы численного дифференцирования. При этом $R_i^{(0)} = 0$.

Согласно этому определению, система обыкновенного разностного метода, применительно к краевой задаче $\{(1), (2)\}$, при четном *n* будет следующая:

* Существование единственного решения x*(s) задачи {(1), (2)} предполагается.

$$\frac{\Delta^{n} x_{i} - \frac{n}{2}}{h^{n}} + \sum_{k=0}^{n-1} p_{ki} \frac{\Delta^{k} x_{i} - \frac{k}{2}}{h^{k}} = f_{i} \quad (i = \vec{p}, \ \vec{p} + 1, \ \dots, \ \vec{q}),$$
(3)

$$W_{i}(x_{v}) = \sum_{k=0}^{n-1} \left[a_{jk} \frac{D_{0}^{(k)}(x_{v})}{h^{k}} + b_{jk} \frac{D_{m}^{(k)}(x_{v})}{h^{k}} \right] = c_{i} \qquad (i = 1, 2, ..., n), \quad (4)$$

где $p_{ki} = p_k(s_i)$, $f_i = f(s_i)$, $s_i = a + ih$, $h = \frac{b-a}{m}$,

m — число отрезков, на которое разбит отрезок $a \leqslant x \leqslant b$, а $\frac{D_0(x_v)}{h^k}$ и

 $\frac{D_m(x_v)}{h^k}$ — некоторые линейные выражения относительно x_v , аппроксимирующие производные $x^{(k)}(a)$ и $x^{(k)}(b)$. Остаточные члены соответствующих формул численного дифференцирования обозначим через $R_0^{(k)}$ и $R_m^{(k)}$ ($R_0^{(0)} = R_m^{(0)} = 0$).

Числа \vec{p}, \vec{q} и функции $D_0^{(k)}, D_m^{(k)}$ нужно выбирать таким образом, чтобы число неизвестных и уравнений в системе {(3), (4)} совпадало.

Погрешность метода {(3), (4)} изучалась в статье [4].

Разностная система в случае уравнений нечетного порядка несколько отличается от системы {(3), (4)}. Причина этого в следующем.

Если использовать для аппроксимации производных $x^{(k)}(s_i)$ из дифференциального уравнения только симметричные разностные соотношения $\frac{1}{h^k} \Delta^k x_i - \frac{k}{2}$, то в случае уравнений нечетного порядка число уравнений в разностной системе будет, по крайней мере, на единицу меньше, чем число неизвестных.

Для устранения этого недостатка к системе присоединяют еще одно уравнение

$$L_{j}(x_{v}) \equiv \frac{D_{j}^{(n)}(x_{v})}{h^{n}} + \sum_{k=0}^{n-1} p_{kj} \frac{D_{j}^{(k)}(x_{v})}{h^{k}} = \hat{f}_{j} \quad (j = \vec{p} - 1 \text{ или } j = \vec{q} + 1),$$
(5)

полученное из дифференциального уравнения путем аппроксимации производных в точках $s = s_{p-1}$ или $s = s_{q+1}$ некоторыми несимметричными разностными соотношениями, пользуясь формулами численного дифференцирования ($R_i^{(0)} = 0$)

$$x^{(k)}(s_{i}) = \frac{D_{j}^{(k)}(x(s_{v}))}{h^{k}} - R_{j}^{(k)}.$$

Приведем оценки погрешности метода {(3), (4), (5)}, получаемые на основе общих результатов статьи [³].

Согласно [3], при оценке погрешности этого метода используются дискретная функция Грина $G = (g_{ik})$ (см. [3]) системы

$$\Delta^{n} u_{i-\frac{n}{2}} = 0 \qquad (i = \bar{p}, \bar{p} + 1, \dots, \bar{q}) \tag{6}$$

при условиях

181

Р. Юргенсон

$$j(u_{\gamma}) = 0$$
 $(j = 1, 2, ..., n)$ (7)

$$(u_{y}) = 0$$
 $(j = \overline{p} - 1$ или $j = \overline{q} + 1)$ (8)

и элементы t_i, удовлетворяющие условиям

V

L

$$\Delta^n t_{i-\frac{n}{2}} = 0 \qquad (i = \vec{p}, \ \vec{p} + 1, \ \dots, \ \vec{q}),$$

$$V_{j}(t_{*}) = \sum_{k=1}^{n-1} [a_{jk}R_{a}^{(k)} + b_{jk}R_{b}^{(k)}] \qquad (j = 1, 2, ..., n),$$
$$L_{j}(t_{*}) = R_{j}^{(n)} + \sum_{k=1}^{n-1} p_{kj}R_{j}^{(k)}.$$

Введем обозначения

i=

$$R_i = R_i^{(n)} + \sum_{k=1}^{n-1} p_{ki} R_i^{(k)} \qquad (i = \overline{p}, \ \overline{p} + 1, \ \dots, \ \overline{q}),$$

$$\max_{\vec{p}, \ \vec{p}+1, \ldots, \ \vec{q}} |R_i - \sum_{k=0}^{n-1} p_{ki} \frac{D_i^{(k)}(t_v)}{h^k} | \leq R^*, \quad |t_i| \leq \tau_i,$$

$$\max_{i=\overline{p}, \ \overline{p}+1, \ldots, \ \overline{q}} |p_{ki}| \leqslant \pi_k, \ \max_{i=\overline{p}, \ \overline{p}+1, \ldots, \ \overline{q}} h^{n-k} \sum_{j=\overline{p}}^q |D_i^{(k)}(g_{vj})| \leqslant \mu_k$$
$$(k=0, \ 1, \ \ldots, \ k-1)$$

Теорема 1. Если

$$\mu = \sum_{k=0}^{n-1} \pi_k \mu_k < 1,$$

то система $\{(3), (4), (5)\}$ имеет единственное решение $\{x_i\}$, причем справедливо неравенство

$$|x^*(s_i) - x_i| \leq \tau_i + h^n \sum_{k=\bar{p}}^{\bar{q}} |g_{ik}| \frac{R^*}{1-\mu}$$
 (9)

).

$$(i = \overline{p} - \frac{n-1}{2}, \quad \overline{p} - \frac{n-1}{2} + 1, \dots, \overline{q} + \frac{n-1}{2}, \quad j; \quad j = \overline{p} - \frac{n-1}{2} - 1$$
 или
 $j = \overline{q} + \frac{n-1}{2} + 1).$

Рассмотрим, как найти дискретную функцию Грина системы {(6), (7), (8)}.

Линейно-независимыми решениями u_i (i = 0, 1, ..., n) уравнений (10) являются

$$u_0 = 1, u_1 = i, \ldots, u_{n-1} = i^{n-1}, u_n = (-1)^i.$$

Поэтому ищем элементы g_{ik} матрицы G в виде

182

$$g_{ik} = \begin{cases} a_0 + a_1 i + \ldots + a_{n-1} i^{n-1} + a_k (-1)^i & \text{при } i \leq k, \\ b_0 + b_1 i + \ldots + b_{n-1} i^{n-1} + b_n (-1)^i & \text{при } i \geq k. \end{cases}$$

По определению дискретной функции Грина, данной в статье [³], элементы g_{ik} должны удовлетворять условиям:

$$\Delta^{n}g_{i-\frac{n}{2}, k} = \begin{cases} 0 & \text{при } i \neq k, \\ 1 & \text{при } i = k \ (i, \ k = \overline{p}, \ \overline{p} + 1, \ \dots, \ \overline{q}), \end{cases}$$
(10)

$$V_j(g_{\nu k}) = 0 \qquad (j = 1, 2, ..., n; k = \vec{p}, \vec{p} + 1, ..., \vec{q}), \qquad (11)$$

$$L_i(g_{*k}) = 0$$
 $(j = \overline{p} - 1$ или $j = \overline{q} + 1; k = \overline{p}, \overline{p} + 1, ..., \overline{q}).$ (12)

Требование выполнения условий (10) приводит к следующей системе уравнений относительно $c_i = b_i - a_i$ (j = 0, 1, ..., n):

$$\sum_{i=0}^{n-1} c_i (k-j)^i + c_n (-1)^{k-j} = 0 \qquad \left(j = 0, \pm 1, \dots, \pm \frac{n-1}{2} \right),$$
$$2^n (-1)^k c_n = 2.$$

Эту систему преобразуем к виду

$$\sum_{i=j}^{n-1} c_i \Delta^j \left(k - \frac{j}{2}\right)^i + c_n \Delta^j (-1)^{k-\frac{j}{2}} = 0 \qquad (j = 0, 1, \dots, n-1),$$
$$2^n (-1)^k c_n = 2,$$

где

$$\Delta^{j}\left(k-\frac{j}{2}\right)^{i} = \begin{cases} \sum_{\nu=0}^{j} (-1)^{\nu} C_{j}^{\nu} (k+\frac{j}{2}-\nu)^{i} & \text{при четном } j, \\ \\ \frac{1}{2} \sum_{\nu=0}^{j} (-1)^{\nu} C_{j}^{\nu} \left[\left(k+\frac{j+1}{2}-\nu\right)^{i} + \left(k+\frac{j-1}{2}-\nu\right)^{i} \right] \end{cases}$$

при нечетном ј

$$\Delta^{j}(-1)^{k-\frac{j}{2}} = \begin{cases} \sum_{\nu=0}^{j} (-1)^{\nu} C_{j}^{\nu} (-1)^{k+\frac{j}{2}-\nu} & \text{при четном } j, \\ \frac{1}{2} \sum_{\nu=0}^{j} (-1)^{\nu} C_{j}^{\nu} \left[(-1)^{k+\frac{j+1}{2}-\nu} + (-1)^{k+\frac{j-1}{2}-\nu} \right] \\ & \text{при нечетном } j. \end{cases}$$

Так как

$$c_n = \frac{(-1)^k}{2^{n-1}}, \quad \sum_{\nu=0}^j (-1)^{\nu} C_j^{\nu} (-1)^{k+\frac{j}{2}-\nu} = 2^j (-1)^{k+\frac{j}{2}},$$

$$\frac{1}{2} \sum_{\nu=0}^{j} (-1)^{\nu} C_{j}^{\nu} \left[(-1)^{k+\frac{j+1}{2}-\nu} + (-1)^{k+\frac{j-1}{2}-\nu} \right] = \frac{1}{2} (-1)^{k+\frac{j}{2}} \left[(-1)^{-\frac{1}{2}} + (-1)^{\frac{1}{2}} \right] = 0,$$

то можем последнюю систему переписать в виде

$$c_n = \frac{(-1)^k}{2^{n-1}}, \quad \sum_{i=j}^{n-1} c_i \Delta^j \left(k - \frac{j}{2}\right)^i = \begin{cases} 2^{j-n+1} (-1)^{\frac{j+2}{2}} & \text{при } j = 0, 2, \dots, n-1, \\ 0 & \text{при } j = 1, 3, \dots, n-2. \end{cases}$$

Присоединяя к этой системе уравнения, получаемые из требований (11), (12), получим систему для определения a_j и b_j (j = 0, 1, ..., n).

Пример 1. Элементы g_{ik} системы *

$$u_{i+1} - u_{i-1} = 0 \quad (i = 1, 2, \dots, m-1),$$
$$u_0 = 0$$
$$\frac{u_1 - u_0}{h} + p_0 u_0 = 0$$

имеют вид

$$g_{ik} = \begin{cases} 0 & \text{при } i \leqslant k, \\ 1 + (-1)^{i+k+1} & \text{при } i \geqslant k. \end{cases}$$

Легко найти

$$a_0 = \begin{cases} b-a-h$$
 при четном $m, \\ b-a-2h$ при нечетном $m. \end{cases}$

Пример 2. Для оценки погрешности конечно-разностного метода

$$\frac{x_{i+2} - 2x_{i+1} + 2x_{i-1} - x_{i-2}}{2h^3} + p_{1i} \frac{x_{i+1} - x_{i-1}}{2h} + p_{0i}x_i = f_i \qquad (i = 1, 2, \dots, m-1),$$

$$x_0 = c_0, \quad \frac{x_1 - x_{-1}}{2h} = c_1, \quad \frac{x_{m+1} - 2x_m + x_{m-1}}{h^2} = c_2,$$

$$\frac{x_2 - 3x_1 + 3x_0 - x_{-1}}{h^3} + p_{10} \quad \frac{x_1 - x_{-1}}{2h} + p_{00}x_0 = f_0$$

* Элементы g_{ik} этой системы нужны при оценке погрешности метода

$$\frac{x_{i+1} - x_{i-1}}{2h} + p_i x_i = f_i, \ x_0 = 0, \ \frac{x_1 - x_0}{h} + p_0 x_0 = f_0$$

решения краевой задачи

$$x' + p(s)x = f(s), x(a) = c_0.$$

при решении задачи

$$x''' + p_1(s)x' + p_0(s)x = f(s),$$

$$x(a) = c_0, x'(a) = c_1, x''(b) = c_2$$

нужно знать элементы gik системы

$$u_{i+2} - 2u_{i+1} + 2u_{i-1} - u_{i-2} = 0 \qquad (i = 1, 2, \dots, m-1),$$

$$u_0 = 0, \quad \frac{u_1 - u_{-1}}{2h} = 0, \quad \frac{u_{m+1} - 2u_m + u_{m-1}}{h^2} = 0,$$

$$\frac{u_2 - 3u_1 + 3u_0 - u_{-1}}{h^3} + p_{10} \quad \frac{u_1 - u_{-1}}{2h} + p_{00}u_0 = 0.$$

Пользуясь изложенным выше методом, найдем

$$g_{ik} = \frac{1}{2} \cdot \begin{cases} [(-1)^{m+k} - 1]i^2 & \text{при } i \leqslant k, \\ (-1)^{m+k}i^2 - 2ki + k^2 - \frac{1}{2}(-1)^{k+i} & \text{при } i \geqslant k. \end{cases}$$

2. Улучшенный метод конечных разностей

Улучшенным методом конечных разностей называют * (см., напр., [¹]) такой разностный метод, при котором производные $x^{(k)}(s_i)$ заменяют не простейшими разностными соотношениями $\frac{1}{\hbar^k} \Delta^k x_i - \frac{k}{2}$ (как в случае обыкновенного разностного метода), а более сложными разностными выражениями, которые точнее аппроксимируют производные, чем простейшие разностные соотношения.

Так, для замены производной *х*" (*s*_{*i*}) разностным выражением при обыкновенном разностном методе используется формула

$$x''(s_i) = \frac{x(s_{i+1}) - 2x(s_i) + x(s_{i-1})}{h^2} - \frac{h^2}{12} x^{\text{IV}}(\overline{\xi}_i) \qquad (s_{i-1} \leqslant \overline{\xi}_i \leqslant s_{i+1}),$$

а при улучшенном разностном методе, например, формула

$$x''(s_i) = \frac{-x(s_{i+2}) + 16x(s_{i+1}) - 30x(s_i) + 16x(s_{i-1}) - x(s_{i-2})}{12h^2} + \frac{h^4}{90} x^{\text{VI}}(\xi_i)$$

$$(s_{i-2} \leqslant \xi_i \leqslant s_{i+2}).$$
(13)

Улучшенный разностный метод исследуем на примере краевой задачи для дифференциального уравнения второго порядка

$$x'' + p(s)x = f(s), x(a) = x(b) = 0.$$
 (14)

* Некоторые авторы, например Л. Коллац [2], называют этот метод методом конечных разностей повышенной точности. Используя формулу (13), составим систему

$$\frac{-x_{i+2} + 16x_{i+1} - 30x_i + 16x_{i-1} - x_{i-2}}{12h^2} + p_i x_i = f_i$$

$$(i = 1, 2, \dots, m-1), \qquad x_0 = x_m = 0.$$

$$(15)$$

Чтобы исключить неизвестные x_{-1} , x_{m+1} , присоединяем для граничных точек s_0 , s_m обыкновенные разностные уравнения

$$\frac{x_{1}-2x_{0}+x_{-1}}{h^{2}}+p_{0}x_{0}=f_{0},$$

$$\frac{x_{m+1}-2x_{m}+x_{m-1}}{h^{2}}+p_{m}x_{m}=f_{m}.$$
(16)

Для оценки погрешности метода $\{(15), (16)\}$ по оценкам статьи [³] нужно найти дискретную функцию Грина $G = (g_{ik})$ системы

$$\frac{1}{12} \left(-u_{i+2} + 16u_{i+1} - 30u_i + 16u_{i-1} - u_{i-2} \right) = 0$$
(17)
(*i* = 1, 2, ..., *m* - 1)

при условиях

$$u_{0} = u_{m} = 0, \ \frac{u_{1} - 2u_{0} + u_{-1}}{h^{2}} + p_{0}u_{0} = 0$$
$$\frac{u_{m+1} - 2u_{m} + u_{m-1}}{h^{2}} + p_{m}u_{m} = 0$$

и элементы t_i, удовлетворяющие условиям

$$\frac{1}{12} \left(-t_{i+2} + 16t_{i+1} - 30t_i + 16t_{i-1} - t_{i-2} \right) = 0$$
(18)
(*i* = 1, 2, ..., *m*-1),

$$t_{0} = t_{m} = 0$$

$$\frac{t_{1} - 2t_{0} + t_{-1}}{h^{2}} + p_{0}t_{0} = \frac{h^{2}}{12}x^{1V}(\bar{\xi}_{0}),$$

$$\frac{t_{m+1} - 2t_{m} + t_{m-1}}{h^{2}} + p_{m}t_{m} = \frac{h^{2}}{12}x^{1V}(\bar{\xi}_{m}).$$
(19)

Так как линейно-независимыми решениями уравнения (17) являются

$$u_0 = 1, \ u_1 = i, \ u_2 = (7 + 4\sqrt{3})^i, \ u_3 = (7 - 4\sqrt{3})^i$$

то gik ищем в виде

$$g_{ik} = \begin{cases} a_0 + a_1 i + a_2 (7 + 4\sqrt{3})^i + a_3 (7 - 4\sqrt{3})^i & \text{при } i \leq k, \\ b_0 + b_1 i + b_2 (7 + 4\sqrt{3})^i + b_3 (7 - 4\sqrt{3})^i & \text{при } i \geq k. \end{cases}$$

Элементы g_{ik} должны удовлетворять условиям

$$-g_{i+2, k} + 16g_{i+1, k} - 30g_{ik} + 16g_{i-1, k} - g_{i-2, k} = \begin{cases} 0 & \text{при } i \neq k, \\ 12 & \text{при } i = k \end{cases}$$
(20)
(*i*, *k* = 1, 2, ..., *m* - 1),

 $g_{0k} = g_{mk} = 0, \quad g_{1k} - 2g_{0k} + g_{-1, k} = 0, \\g_{m+1, k} - 2g_{mk} + g_{m-1, k} = 0 \quad (k = 1, 2, ..., m-1).$ (21)

Из требований (20) получим уравнения ($c_i = b_i - a_i$)

$$c_{0} + kc_{1} + (7 + 4\sqrt{3})^{k}c_{2} + (7 - 4\sqrt{3})^{k}c_{3} = 0,$$

$$c_{0} + (k+1)c_{1} + (7 + 4\sqrt{3})^{k+1}c_{2} + (7 - 4\sqrt{3})^{k+1}c_{3} = 0,$$

$$c_{0} + (k-1)c_{1} + (7 + 4\sqrt{3})^{k-1}c_{2} + (7 - 4\sqrt{3})^{k-1}c_{3} = 0,$$

$$c_{1} + 8\sqrt{3}(7 + 4\sqrt{3})^{k}c_{2} - 8\sqrt{3}(7 - 4\sqrt{3})^{k}c_{3} = 12,$$
(22)

а из требований (21) — уравнения

$$\begin{array}{c} a_{0} + a_{2} + a_{3} = 0, \\ b_{0} + mb_{1} + (7 + 4\sqrt{3})^{m}b_{2} + (7 - 4\sqrt{3})^{m}b_{3} = 0, \\ a_{2} + a_{3} = 0, \\ (7 + 4\sqrt{3})^{m}b_{2} + (7 - 4\sqrt{3})^{m}b_{3} = 0. \end{array}$$

$$(23)$$

Решая систему { (22), (23) }, получим

$$g_{ik} = \begin{cases} \frac{i(k-m)}{m} + \frac{\left[(7+4\sqrt{3})^{m-k} - (7-4\sqrt{3})^{m-k}\right]\left[(7+4\sqrt{3})^{i} - (7-4\sqrt{3})^{i}\right]}{8\sqrt{3}\left[(7+4\sqrt{3})^{m} - (7-4\sqrt{3})^{m}\right]} & \text{при } i \leqslant k, \\ \frac{k(i-m)}{m} + \frac{\left[(7+4\sqrt{3})^{m-i} - (7-4\sqrt{3})^{m-i}\right]\left[(7+4\sqrt{3})^{k} - (7-4\sqrt{3})^{k}\right]}{8\sqrt{3}\left[(7+4\sqrt{3})^{m} - (7-4\sqrt{3})^{m}\right]} & \text{при } i \leqslant k. \end{cases}$$

Пользоваться элементами g_{ik} для оценки погрешности в таком общем виде, конечно, трудно. Для конкретных *m* элементы g_{ik} легко вычисляемы.

Элементы t_i представляются в виде

$$t_i = e_0 + e_1 i + e_2 (7 + 4\sqrt{3})^i + e_3 (7 - 4\sqrt{3})^i \qquad (i = -1, 0, 1, \dots, m+1).$$

Неизвестные коэффициенты е; определяются из системы

$$e_{0} + e_{2} + e_{3} = 0,$$

$$e_{0} + me_{1} + (7 + 4\sqrt{3})^{m}e_{2} + (7 - 4\sqrt{3})^{m}e_{3} = 0,$$

$$12e_{2} + 12e_{3} = \frac{h^{4}}{12}x^{*}{}^{\mathrm{IV}}(\bar{\xi}_{0}),$$

$$12(7 + 4\sqrt{3})^{m}e_{2} + 12(7 - 4\sqrt{3})^{m}e_{3} = \frac{h^{4}}{12}x^{*}{}^{\mathrm{IV}}(\bar{\xi}_{m}).$$

Решая эту систему, найдем

$$t_{i} = \frac{h^{4}}{144} x^{IV}(\overline{\xi}_{0}) \left[\frac{(7+4\sqrt{3})^{m-i} - (7-4\sqrt{3})^{m-i}}{(7+4\sqrt{3})^{m} - (7-4\sqrt{3})^{m}} - \frac{m-i}{m} \right] + \frac{h^{4}}{144} x^{IV}(\overline{\xi}_{m}) \left[\frac{(7+4\sqrt{3})^{i} - (7-4\sqrt{3})^{i}}{(7+4\sqrt{3})^{m} - (7-4\sqrt{3})^{m}} - \frac{i}{m} \right].$$

Теперь мы можем найти оценки погрешности разностного метода {(15), (16)}. На основании результатов статьи [³] имеем

$$x^{*}(s_{i}) - x_{i} \leqslant \tau_{i} + h^{2} \sum_{k=1}^{m-1} |g_{ik}| \frac{R^{*}}{1 - \pi_{0} \mu_{0}}$$

$$(i = -1, 0, 1, ..., m+1),$$
(24)

где

$$|t_{i}| \leqslant \tau_{i}, \quad \max_{i=1, 2, ..., m-1} |p_{i}| \leqslant \pi_{0}, \quad \max_{i=1, 2, ..., m-1} \quad \sum_{k=1}^{m-1} |g_{ik}| \leqslant \mu_{0},$$
$$\max_{i=1, 2, ..., m-1} |\frac{h^{i}}{90} x^{* VI}(\xi_{i}) + p_{i}t_{i}| \leqslant R^{*}.$$

В случае улучшенных разностных методов решения дифференциальных уравнений более высокого порядка погрешности оцениваются таким же образом. Элементы g_{ik} , как правило, имеют сравнительно сложный вид. Но это не препятствует оценке погрешности, так как можно раз и навсегда составить таблицу для значений g_{ik} при конкретных m.

Пример. Для приближенного решения краевой задачи

$$x'' + x = -s,$$

пользуемся разностным методом $\{(15), (16)\}$ с m = 4.

Решениями системы {(15), (16)} являются: $x_1 \approx 0,044016$; $x_2 \approx 0,069758$; $x_3 \approx 0,060075$.

Чтобы оценить точность этих решений, вычислим

	$\frac{1293}{14 \cdot 97}$	$\frac{64}{97}$	$\frac{16\cdot 339}{7\cdot 24\cdot 97}$
	0	0	0
N N3 CHCTCMBI	$-\frac{1293}{14\cdot 97}$	$-\frac{64}{97}$	$-\frac{16\cdot 339}{7\cdot 24\cdot 97}$
для m = 4 G =	$-\frac{64}{97}$	$-\frac{90}{97}$.	<u> </u>
es = 0,	$-\frac{16\cdot 339}{7\cdot 24\cdot 97}$	$-\frac{64}{97}$	$-\frac{307\cdot 16}{56\cdot 97}$
	0	0	0
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	$\frac{16\cdot 339}{7\cdot 24\cdot 97}$	$\frac{64}{97}$	$\frac{307\cdot 16}{56\cdot 97}$

188

$$\sum_{k=1}^{3} |g_{ik}| \leqslant \begin{cases} 0.091 \text{ при } i = 1, \\ 0.12 \text{ при } i = 2, \\ 0.09 \text{ при } i = 3. \end{cases}$$

Отсюда

$$\max_{i=1, 2, 3} \sum_{k=1}^{\sigma} |g_{ik}| \leqslant 0, 12 = \mu_0 \quad n \quad \pi_0 \, \mu_0 = 0, 12 < 1.$$

Найдем также

$$t_{1} = \frac{411}{18232 \cdot 256 \cdot 144} x^{IV}(\overline{\xi}_{0}) - \frac{678}{2716 \cdot 256 \cdot 144} x^{IV}(\overline{\xi}_{4}),$$

$$t_{2} = -\frac{48}{97 \cdot 256 \cdot 144} x^{IV}(\overline{\xi}_{0}) - \frac{48}{97 \cdot 256 \cdot 144} x^{IV}(\overline{\xi}_{4}),$$

$$t_{3} = -\frac{2712}{10862 \cdot 256 \cdot 144} x^{IV}(\overline{\xi}_{0}) - \frac{1842}{2716 \cdot 256 \cdot 144} x^{IV}(\overline{\xi}_{4}).$$

Оценим производные $x^{IV}(s)$, $x^{VI}(s)$. На основании результатов п. 4 статьи [4] получим

 $\begin{array}{c|c} \max & |x(s)| \leqslant 0.1773 \ (i=0,4), \quad \max & |x(s)| \leqslant 0,142.\\ s_{i-1} \leqslant s \leqslant s_{i+1} & s_1 \leqslant s \leqslant s_3 \end{array}$

Следовательно,

$$\max_{\substack{x \in S \\ s_{-1} \leq s \leq s_{1}}} |x(s)| = \max_{\substack{x \in S \\ s_{-1} \leq s \leq s_{1}}} |x(s) + s| \leq 0.1773 + 0.25 = 0.4273,$$

 $\max_{\substack{x \in S \\ s_3 \leqslant s \leqslant s_5}} |x(s)| = \max_{\substack{x \in S \\ s_3 \leqslant s \leqslant s_5}} |x(s) + s| \leqslant 0,1773 + 1,25 = 1,4273,$

 $\max_{\substack{|x| \leq s \leq s_{i+2} \\ |x| > s \leq s_{i+2}$

$$(i = 1, 2, 3).$$

Используя эти оценки, вычислим

$$\tau_1 = 0,00004, \ \tau_2 = 0,0004, \ \tau_3 = 0,00044,$$

$$R^* = 0,00054, \ \frac{R^*}{1 - \pi_0 \mu_0} = 0,00061.$$

Оценки для $|x(s_i) - x_i|$ (i = 1, 2, 3) получим из неравенства (24)

$$|x(s_1) - x_1| \le 0,000096,$$

$$|x(s_2) - x_2| \le 0,00048,$$

$$|x(s_3) - x_3| \le 0,00049.$$

Действительные погрешности в точках s_i (i = 1, 2, 3) следующие:

$$x(s_1) - x_1 \approx -0,000017,$$

 $x(s_2) - x_2 \approx -0,000062,$
 $x(s_3) - x_3 \approx -0,000093.$

3. Многоточечный метод конечных разностей

Многоточечными конечноразностными методами называют (см., напр., [²]) такие разностные методы, которые основаны на использовании линейных комбинаций значений неизвестной функции *x*(*s*) и их производных определенного порядка в соседних точках *s_i*, т. е. основаны на использовании выражений вида

$$\sum_{k=i-v}^{i+v} [a_k^{(0)} x(s_k) + a_k^{(j)} x(s_k)].$$

Для оценки погрешности многоточечных конечноразностных методов общие оценки статьи [³] непосредственно не применимы. Но, как будет показано ниже, с помощью методики, аналогичной методике, используемой нами в статье [³], можно вывести оценки погрешности и для случая многоточечных методов.

Рассмотрим применение многоточечного конечноразностного метода для приближенного решения краевой задачи

$$x^{(n)} + p(s)x = f(s),$$
 (25)

$$U_{j}(x) \equiv \sum_{k=0}^{n-1} \left[a_{jk} x^{(k)}(a) + b_{jk} x^{(k)}(b) \right] = c_{j} \qquad (j = 1, 2, ..., n),$$
(26)

где функции p(s) и f(s) являются непрерывными.

Пусть $n \leq 4$.

Используем следующие многоточечные формулы (см. [2], табл. III, Добавления):

$$\frac{\Delta x \left(\frac{s_{i}}{i} - \frac{n}{2}\right)}{h^{n}} =$$

$$= \sum_{j=-1}^{1} \frac{a_{j} x^{(n)}(s_{i+j})}{a} + R_{i}^{(n)},$$
(27)
$$\frac{1}{1} \left(\frac{1}{4}\right) \left(\frac{1}{4}\right) - \frac{h^{4}}{180} x^{V}(s_{i}) + \dots$$

$$2 \left(\frac{1}{10}\right) \left(\frac{1}{4}\right) - \frac{h^{4}}{240} x^{VI}(s_{i}) + \dots$$

$$3 \left(\frac{1}{2}\right) \left(\frac{1}{4}\right) \left(\frac{1}{40}\right) - \frac{h^{4}}{240} x^{VIII}(s_{i}) + \dots$$

$$3 \left(\frac{1}{4}\right) \left(\frac{1}{4}\right) - \frac{h^{4}}{240} x^{VIII}(s_{i}) + \dots$$

$$4 \left(\frac{1}{4}\right) \left(\frac{1}{4}\right) - \frac{h^{4}}{720} x^{VIII}(s_{i}) + \dots$$

$$4 \left(\frac{1}{4}\right) \left(\frac{1}{4}\right) - \frac{h^{4}}{720} x^{VIII}(s_{i}) + \dots$$

$$3 \left(\frac{1}{4}\right) \left(\frac{1}{4}\right) - \frac{h^{4}}{720} x^{VIII}(s_{i}) + \dots$$

Подставляя в формулы (27) выражения

$$x^{(n)}(s_i) = -p_i x(s_i) + f_i,$$

где $p_i = p(s_i)$, $f_i = f(s_i)$, полученные из уравнения (25), имеем (p, q -некоторые целые числа; $s_i -$ узлы подразделения отрезка $a \le s \le b$)

$$\frac{\Delta^{n} x \left(s_{i-\frac{n}{2}}\right)}{h^{n}} + \sum_{j=-1}^{1} \frac{a_{j} p_{i+j} x \left(s_{i+j}\right)}{a} = \sum_{\substack{j=-1\\(i=\bar{p}, \ \bar{p}+1, \ \dots, \ \bar{q})}}^{1} \frac{a_{j} f_{i+j}}{a} + R_{i}^{(n)}$$
(28)

Производные в краевых условиях (26) заменяем некоторыми разностными выражениями, используя формулы численного дифференцирования.

$$x^{(k)}(a) = \frac{D_a^{(k)}(x(s_y))}{h^k} - R_a^{(k)}, \quad x^{(k)}(b) = \frac{D_b^{(k)}(x(s_y))}{h^k} + R_b^{(k)}.$$

Получим соотношения

$$V_{j}(x(s_{\nu})) \equiv \sum_{k=0}^{n-1} \left[a_{jk} \frac{D_{a}^{(k)}(x(s_{\nu}))}{h^{k}} + b_{jk} \frac{D_{b}^{(k)}(x(s_{\nu}))}{h^{k}} \right] =$$
(29)

$$= c_j + \sum_{k=0}^{n-1} \left[a_{jk} R_a^{(k)} + b_{jk} R_b^{(k)} \right] \qquad (j = 1, 2, \dots, n).$$

Равенства (28) и (29) рассмотрим как систему уравнений относительно $x(s_i)$. Крайние неизвестные обозначим через $x(s_p)$ и $x(s_q)$. При n = 1 и n = 3 для того, чтобы число уравнений и число неизвестных совпадало, к этой системе присоединяют еще одно уравнение, например, следуюцее:

$$\frac{D_j^{(n)}(x(s_v))}{h^n} + p_j x(s_j) = f_j + R_j^{(n)} \qquad (j = \vec{p} - 1 \text{ или } j = \vec{q} + 1).$$
(30)

Последнее уравнение получается из (25) с помощью (несимметричной) формулы численного дифференцирования

$$x^{(n)}(s_j) = \frac{D_j^{(n)}(x(s_y))}{h^n} - R_j^{(n)}.$$

Отбрасывая в системе {(28), (29), (30)} остаточные члены $R_i^{(n)}$ $(i = \bar{p}, \bar{p} + 1, \dots, \bar{q}, j), R_a^{(k)}, R_b^{(k)}$, получим систему многоточечного разностного метода

$$\begin{aligned} \frac{\Delta^n x_{i-\frac{n}{2}}}{h^n} + \sum_{j=-1}^1 \frac{a_j p_{i+j} x_{i+j}}{a} = \sum_{j=-1}^1 \frac{a_j \hat{f}_{i+j}}{a} \qquad (i = \vec{p}, \ \vec{p} + 1, \dots, \vec{q}), \\ V_j(x_v) &= c_j \qquad (j = 1, 2, \dots, n), \\ \frac{D_j^{(n)}(x_v)}{h^n} + p_j x_j = \hat{f}_j \qquad (j = \vec{p} - 1 \text{ или } j = \vec{q} + 1). \end{aligned}$$

Для оценки погрешностей $\varepsilon_i = x(s_i) - x_i$ вычтем эту систему из системы { (28), (29), (30) }

$$\begin{aligned} \frac{\Delta^{n} \varepsilon_{i} - \frac{n}{2}}{h^{n}} + \sum_{j=\pm -1}^{1} \frac{\alpha_{j} \rho_{i+j} \varepsilon_{i+j}}{a} = R_{i}^{(n)} & (i = \overline{\rho}, \ \overline{\rho} + 1, \dots, \overline{q}), \\ V_{i}(\varepsilon_{v}) &= \sum_{k=0}^{n-1} [a_{ik} R_{a}^{(k)} + b_{jk} R_{b}^{(k)}] & (j = 1, 2, \dots, n), \\ \frac{D_{j}^{(n)}(\varepsilon_{v})}{h^{n}} + p_{i} \varepsilon_{j} = f_{j} & (j = \overline{\rho} - 1 \text{ или } j = \overline{q} + 1). \end{aligned}$$

Таким же образом, как в статье [³], преобразуем последнюю систему в следующую:

$$\eta_{i} + \sum_{j=-1}^{1} \sum_{k=\bar{p}}^{\bar{q}} \frac{\alpha_{i} p_{i+j} g_{i+j,k}}{\alpha} \eta_{k} = R_{i} \qquad (i = \bar{p}, \bar{p} + 1, \dots, \bar{q}).$$
(31)

Здесь

$$R_{i} = -\sum_{j=-1}^{1} \frac{a_{j} p_{i+j}}{\alpha} t_{i+j} + R_{i}^{(n)},$$

g_{ik} — элементы дискретной функции Грина (см. [³]) системы

$$\Delta^{n}_{\mathbf{k},\mathbf{i}} u_{i} = \frac{n}{2}, \ \mathbf{k} = 0 \qquad (i = \vec{p}, \vec{p} + 1, \dots, \vec{q})$$

при условиях *

$$D_j^{(n)}(u_v)$$

 $h^n + p_j u_j = 0$ $(j = \overline{p} - 1$ или $j = \overline{q} + 1),$ (32)

 $(i = 1, 2, \ldots, n)$.

а t_i — линейно-независимые решения системы

 $V_{i}(u_{v}) = 0$

$$\Delta^n t_{i-\frac{n}{2}} = 0 \qquad (i = \overrightarrow{p}, \ \overrightarrow{p} + 1, \ \dots, \ \overrightarrow{q}),$$

удовлетворяющие условиям

$$V_{j}(t_{*}) = \sum_{k=0}^{n-1} [a_{jk} R_{a}^{(k)} + b_{jk} R_{b}^{(k)}] \qquad (j = 1, 2, ..., n),$$
$$\frac{D_{j}^{(n)}(t_{*})}{h^{n}} + p_{j} t_{j} = R_{j}^{(n)} \qquad (j = \overline{p} - 1 \text{ или } j = \overline{q} + 1). \tag{33}$$

Имеют место равенства

$$\varepsilon_{i} = u_{i} + t_{i},$$

$$u_{i} = h^{n} \sum_{k=\bar{p}}^{\bar{q}} g_{ik} \eta_{k} \qquad (i = p, p+1, \dots, q).$$
(34)

Рассмотрим систему (31) в пространстве $(\overline{q} - \overline{p} + 1)$ -мерных векторов и обозначим оценки

$$|t_i| \leqslant \tau_i \quad (i = p, p+1, \dots, q), \max_{\substack{i = \widetilde{p}, \ \widetilde{p}+1, \dots, \widetilde{q}}} |R_i| \leqslant R^*,$$
$$\max_{\substack{i = \widetilde{p}, \ \widetilde{p}+1, \dots, \widetilde{q}}} \sum_{k=\widetilde{p}}^{\widetilde{q}} |\sum_{j=-1}^{1} \frac{\alpha_j p_{i+j} g_{j+j,k}}{\alpha}| \leqslant \mu.$$

* При n = 2 и n = 4 условия (32) и (33) отсутствуют.

В качестве и можно взять, например,

$$\mu = \max_{i=\overline{p}-1, \overline{p}, \ldots, \overline{q}+1} |p_i| \cdot \max_{i=\overline{p}-1, \overline{p}, \ldots, \overline{q}+1} \sum_{k=\overline{p}}^{q} |g_{ik}|.$$

Предположим, что µ < 1. Тогда можем применить известную теорему Банаха, на основании которой имеет место равенство

$$\max_{i=\bar{p}, \bar{p}+1,\ldots,\bar{q}} |\eta_i| \leqslant \frac{R^*}{1-\mu}.$$

Учитывая равенства (34), получим из этого неравенства оценки для ε_i

$$|\varepsilon_i| \leqslant \tau_i + h^n \sum_{k=\bar{p}}^{\bar{q}} |g_{ik}| \cdot \frac{R^*}{1-\mu} \qquad (i=p, p+1, \ldots, q).$$
(35)

Такой метод оценки погрешности применим и в случае уравнений более высокого порядка, а также в случае более точных многоточечных методов.

Обыкновенный метод конечных разностей решения краевых задач для системы уравнений четного порядка

Метод оценки погрешности, изложенный в статье [³], можно приспособить и для оценки погрешности обыкновенного разностного метода решения системы линейных дифференциальных уравнений. Мы будем рассматривать только краевые задачи для системы уравнений второго порядка при краевых условиях, из которых каждое содержит значения только одной неизвестной функции. Обобщение получаемых результатов на случай краевых задач для системы уравнений произвольного четного порядка не представляет трудностей, если каждое из краевых условий содержит только одну неизвестную функцию.

Если хоть одно краевое условие содержит значения нескольких неизвестных функций или если порядок уравнений — нечетное число, то проблема оценки погрешности значительно усложняется.

Итак, рассмотрим краевую задачу *

$$x_{j}^{"} + \sum_{k=1}^{n} [q_{jk}(s)\dot{x_{k}} + p_{jk}(s)x_{k}] = f_{j}(s)$$

$$a_{j0}x_{j}(a) - a_{j1}\dot{x_{j}}(a) = a_{j},$$

$$b_{i0}x_{i}(b) + b_{i1}\dot{x_{j}}(b) = \beta_{i}.$$

где a_{ii} и b_{ii} (i = 0, 1) — некоторые неотрицательные постоянные.

Для приближенного решения этой краевой задачи применим обыкновенный разностный метод

2 ENSV TA Toimetised F-2 65.

^{*} Здесь и в дальнейшем $j=1,2,\ldots,n$. Решения этой краевой задачи обозначим через $x_i^*(s)$.

$$\frac{x_{j,i+1} - 2x_{ji} + x_{i,i-1}}{h^2} \sum_{k=1}^{n} \left[q_{jki} \frac{x_{k,i+1} - x_{k,i-1}}{2h} + p_{jki} x_{ki} \right] = f_{ji} \\
(i = 0, 1, ..., m), \\
a_{j0} x_{j0} - a_{j1} \frac{x_{i1} - x_{j,-1}}{2h} = a_{j}, \\
b_{j0} x_{jm} + b_{j1} \frac{x_{j,m+1} - x_{j,m+1}}{2h} = \beta_{j},$$
(36)

где

$$q_{jki} = q_{jk}(s_i), p_{jki} = p_{jk}(s_i), \ \dagger_{ji} = \dagger_j(s_i).$$

Способ получения оценки погрешности этого разностного метода вполне аналогичен способу, использованному в статье [³]. Поэтому мы приводим оценку погрешности без доказательства.

Пусть g_{iki} являются элементами дискретной функции Грина задачи *

$$u_{i,i+1} - 2u_{ii} + u_{i,i-1} = 0$$
 (*i* = 0, 1, ..., *m*) (37)

при условиях

$$\left. \begin{array}{c} a_{j0} u_{i0} - a_{j1} \frac{u_{j1} - u_{j,-1}}{2h} = 0, \\ b_{j0} u_{jm} + b_{j1} \frac{u_{j,m+1} - u_{j,m-1}}{2h} = 0 \end{array} \right\}$$
(38)

н $t_{ji} = e_{j0} + e_{j1}i$ удовлетворяют условиям

$$a_{j0} t_{j0} - a_{j1} \frac{t_{j1} - t_{j,-1}}{2h} = -a_{j1} \frac{h^2}{6} x_j^{*m} \left(\xi_{j0}^{(3)}\right),$$

$$b_{j0} t_{jm} + b_{j1} \frac{t_{j,m+1} - t_{j,m-1}}{2h} = b_{j1} \frac{h^2}{6} x_j^{*m} \left(\xi_{jm}^{(3)}\right).$$

Обозначим

$$R_{ji} = \sum_{k=1}^{n} \left[q_{jki} \frac{t_{k,i+1} - t_{k,i-1}}{2h} + p_{jki} t_{ki} \right] + \frac{h^2}{12} x_j^{*\mathrm{IV}}(\xi_{ji}^{(4)}) + \sum_{k=1}^{n} q_{jki} \frac{h^2}{6} x_k^{*\mathrm{IIV}}(\xi_{ki}^{(3)}) \qquad (s_{i-1} \leqslant \xi_{ji}^{(4)} \leqslant s_{i+1})$$

и оценки

$$\max_{\substack{i=0, 1, \dots, m \\ j=1, 2, \dots, n}} |p_{jki}| \leqslant \pi_{k0}, \qquad \max_{\substack{i=0, 1, \dots, m \\ j=1, 2, \dots, n}} |q_{jki}| \leqslant \pi_{k1},$$

$$\max_{\substack{i=0, 1, \ldots, m \\ j=1, 2, \ldots, n}} |R_{ji}| \leqslant R^*, \qquad \max_{i=0, 1, \ldots, m} h^2 \sum_{l=0}^m |g_{kil}| \leqslant \mu_{k0},$$

* Отметим, что элементы g_{ik} задачи вида {(37), (38)} даны в статье [⁵].

$$\max_{i=0, 1, \dots, m} h^2 \sum_{l=0}^{m} \frac{|g_{k, i+1, l} - g_{k, i-1, l}|}{2h} \leqslant \mu_{k1}, |t_{ji}| \leqslant \tau_{ji}$$

$$(i = 0, 1, \dots, m)$$

Теорема 2. Если

$$\mu = \sum_{k=1}^{n} (\pi_{k1} \, \mu_{k1} + \pi_{k0} \, \mu_{k0}) < 1,$$

то система (36) имеет единственное решение {x_{ii}}, причем имеет место оценка, погрешности

$$|x_{j}^{*}(s_{i}) - x_{ji}| \leq \tau_{ji} + h^{2} \sum_{k=0}^{m} |g_{jik}| \frac{R^{*}}{1-\mu}$$

(*i* = 1, 2, ..., *m*; *i* = -1, 0, 1, ..., *m*+1).

ЛИТЕРАТУРА

Березин И. С., Жидков Н. П., Методы вычислений, II, М., 1959.
 Коллац Л., Численные методы решения дифференциальных уравнений, М., 1953.
 Юргенсон Р., Изв АН ЭССР. Сер. физ-матем. и техн. наук, № 4, 391 (1963).
 Юргенсон Р., Тр. Ин-та физ. и астрон. АН ЭССР, 24, 36 (1964).
 Юргенсон Р., Тр. Ин-та физ. и астрон. АН ЭССР, 24, 25 (1964).

Институт физики и астрономии Академии наук Эстонской ССР Поступила в редакцию 22/VII 1964

R. JÜRGENSON

MÖNEDE DIFERENTSMEETODITE VEAHINNANGUST HARILIKE LINEAARSETE DIFERENTSIAALVÕRRANDITE LAHENDAMISEL

Käesolevas artiklis vaadeldakse artiklis [3] saadud üldiste veahinnangute rakendamist monede konkreetsete diferentsmeetodite korral.

R. JÜRGENSON

2*

ON THE ERROR ESTIMATE OF FINITE DIFFERENCE METHODS APPLIED FOR USUAL LINEAR DIFFERENTIAL EQUATIONS

In this paper some applications of the general error estimates found in the paper [3] for some concrete finite difference methods are considered.